

# Clase 6: Derivadas direccionales

C. J. Vanegas

27 de abril de 2008

preliminares

Sean  $\bar{x} \in \mathbb{R}^3$  y  $\vec{v} \in \mathbb{R}^3$  fijos en  $\mathbb{R}^3$ . Considere la recta  $L$  que pasa por  $\bar{x}$  y tiene dirección  $\vec{v}$ , es decir:  $L = \{\bar{y} \in \mathbb{R}^3 : \bar{y} = \bar{x} + t\vec{v} \ t \in \mathbb{R}\}$  o  $L(t) = \bar{x} + t\vec{v}$ .

Sea  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  y  $h(t) = f(L(t)) = f(\bar{x} + t\vec{v})$  que no es otra cosa que  $f$  restringida a  $L$ .

Nos podemos hacer la pregunta siguiente:

Con que velocidad cambian los valores de  $f$  sobre la recta  $L$  en el punto  $\bar{x}$ ?

Respuesta:

**Teorema 1.** *La derivada direccional de  $f$  en  $\bar{x}$  según el vector  $\vec{v}$  es:*

$$\left. \frac{d}{dt} f(\bar{x} + t\vec{v}) \right|_{t=0}$$

*Si esta existe.*

☞ En esta definición normalmente se elige  $\vec{v}$ . Como un vector unitario. Es decir que nos movemos en la dirección  $\vec{v}$  con rapidez uno.

☞ La definición de derivada dirección. Solo nos dirá verdaderamente la variación de  $f$  respecto de la distancia a lo largo de una recta en una dirección dada si  $v$  es un vector unitario.

☞ Podemos definir la derivada direccional como:

$$\left. \frac{d}{dt} f(\bar{x} + t\vec{v}) \right|_{t=0} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(\bar{x} + t\vec{v}) - f(\bar{x})}{t}$$

**Teorema 2.** *Si  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  es diferenciable entonces todas las derivadas direccionales existen.*

*La derivada direccional en  $\bar{x}$  en la dirección  $\vec{v}$  es igual a  $DF(\bar{x})\vec{v} = \nabla f(\bar{x}) \cdot \vec{v}$ .*

*Demostración :*

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} f(\underbrace{\bar{x} + t\vec{v}}_{l(t)}) \Big|_{t=0} &= \frac{d}{dt} f(l(t)) \Big|_{t=0} = Df(l(t))D(l(t)) \Big|_{t=0} = \nabla f(l(t)) \cdot l'(t) \Big|_{t=0} \\ &= \nabla f(\bar{x} + t\vec{v}) \cdot \vec{v} \Big|_{t=0} = \nabla f(\bar{x}) \cdot \vec{v}. \end{aligned}$$

□

☞ No es necesario utilizar rectas al calcular la variación de  $f$  en una dirección determinada  $\vec{v}$ , pues para una trayectoria general  $c(t)$  con  $c(0) = \bar{x}$  y  $c'(0) = \vec{v}$  se obtiene igualmente  $\frac{d}{dt} f(c(t)) \Big|_{t=0} = \nabla f(\bar{x}) \cdot \vec{v}$

**Ejemplo 1.** Hallar la derivada direccional de la función:

$f(x, y, z) = e^x \cos yz$  en el punto  $(0, 0, 0)$  y en la dirección  $\vec{v} = (2, 1, -1)$

*Solución:*

Observamos que  $f$  es diferenciable ya que las derivadas parciales existen y son continuas;

Calculamos el vector gradiente:

$\nabla f(\bar{x}) = (e^x \cos yz, -ze^x \cos yz, -ye^x \cos yz) \Rightarrow \nabla f(\bar{x}) \Big|_{(0,0,0)} = (1, 0, 0)$ , Calculamos la norma de  $\vec{v}$ ,  $\|\vec{v}\| = \sqrt{4 + 1 + 1} = 3$ , así  $\nabla f(0, 0, 0) \cdot \frac{1}{3}(2, 1, -2) = (1, 0, 0) \cdot (\frac{2}{3}, \frac{1}{3}, -\frac{2}{3}) = \frac{2}{3}$

## 1. significado geométrico del vector gradiente.

**Teorema 3.** Supongamos que  $\nabla f(\bar{x}) \neq 0$ . Entonces  $\nabla f(\bar{x})$  apunta en la dirección en la cual  $f$  crece mas rápidamente.

*Demostración :* Si  $\vec{n}$  es un vector unitario, la variación de  $f$  en la dirección  $\vec{n}$  viene dad por  $\nabla f(\bar{x}) \cdot \vec{n} = \|\nabla f(\bar{x})\| \|\vec{n}\| \cos \theta$ , con  $\theta$  entre  $\vec{n}$  y  $\nabla f(\bar{x})$ . El valor máximo del lado derecho se alcanza cuando  $\theta = 0$ , es decir cuando  $\vec{n}$  y  $\nabla f(\bar{x})$  son paralelos.

Si  $\nabla f(\bar{x}) = 0 \Rightarrow$  la variación es  $0 \nabla \vec{n}$ . □

☞ Si deseamos movernos en la dirección en la que  $f$  crece mas rápidamente debemos hacerlo en la dirección  $\nabla f(\bar{x})$  y si es en la dirección en la cual  $f$  crece mas rápidamente entonces debemos hacerlo en la dirección  $-\nabla f(\bar{x})$ .

**Ejemplo 2.** Para  $f(x, y, z) = xy + yz + xz$ .

Cual es la dirección máxima de crecimiento en  $(1, 1, 1)$ ?

*Solución:*

Como  $f$  es diferenciable ya que las derivadas parciales existen y son continuas; Calculamos el vector gradiente:

$$\nabla f(\bar{x}) = (y + z, x + z, y + x). \text{ Luego } \nabla f(1, 1, 1) = (2, 2, 2)$$

## 2. Relación entre el vector gradiente de una función $f$ y sus superficies de nivel.

☞ El  $\nabla f$  apunta en la dirección en la cual los valores de  $f$  cambian mas rápidamente, mientras que, una superficie de nivel esta en la dirección en la que no cambia en absoluto.

Sin embargo  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  es  $C^1$  y  $\bar{x}_0 = (x_0, y_0, z_0) \in S$  ( $S$  es la superficie de nivel  $f(x, y, z) = k$ , con  $k \in \mathbb{R}$ ), entonces  $\nabla f(\bar{x}_0) \perp S$  en el siguiente sentido:

Si  $\vec{v}$  es el vector tangente en  $t = 0$  de una trayectoria  $c(t)$  en  $S$  con  $c(0) = \bar{x}_0$ , entonces  $\nabla f(\bar{x}_0) \cdot \vec{v} = 0$ . Esto es claro, pues  $f(c(t)) = k$  ya que  $c(t)$  es un punto de  $S$ , (esto es  $c(t) = (x(t), y(t), z(t))$ ), luego  $0 = \frac{d}{dt} f(c(t)) \Big|_{t=0} = \nabla f(c(t)) \cdot c'(t) \Big|_{t=0} = \nabla f(c(0)) \cdot \vec{v} = \nabla f(\bar{x}_0) \cdot \vec{v}$ . Donde  $c'(t)$  es el vector tangente en  $t$  a la trayectoria  $c(t)$ .

☞ Ahora observamos que es natural definir el plano tangente a  $S$  como el plano ortogonal al gradiente:  $\nabla f(\bar{x}_0) \cdot (x - x_0, y - y_0, z - z_0) = 0$  si  $\nabla f(\bar{x}_0) \cdot \vec{v} = 0$

## 3. Derivadas parciales iteradas.

☞ Decimos que  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  es  $C^1$  si existen sus derivadas parciales:  $\frac{\partial f}{\partial x}$ ,  $\frac{\partial f}{\partial y}$ ,  $\frac{\partial f}{\partial z}$  y son continuas.

☞ Si estas derivadas tienen a su vez derivadas parciales continuas decimos que  $f$  es de clase  $C^2$  (o dos veces continuamente diferenciable) y así sucesivamente.

**Ejemplo 3.**

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \begin{cases} \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial f}{\partial x} \right) = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \\ \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{\partial f}{\partial x} \right) = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} \\ \frac{\partial}{\partial z} \left( \frac{\partial f}{\partial x} \right) = \frac{\partial^2 f}{\partial z \partial x} \end{cases}$$

Igualmente pasa para  $\frac{\partial f}{\partial y}$  y para  $\frac{\partial f}{\partial z}$ ,

↪  $\frac{\partial^2 f}{\partial z \partial x}$  se llaman derivadas cruzadas.

**Ejemplo 4. 1** ↪ Si  $f(x, y) = \sin(x + y^2)$ . Entonces :

$$\left\{ \begin{array}{ll} \frac{\partial f}{\partial x} = \cos(x + y^2) & \frac{\partial f}{\partial y} = \cos(x + y^2)2y \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = -\sin(x + y^2) & \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = -\sin(x + y^2)4y^2 + 2\cos(x + y^2) \\ \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = -\sin(x + y^2)2y & \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = -\sin(x + y^2)2y \end{array} \right\}$$

Note que  $\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}$

**2** ↪ Si  $f(x, y) = xyz$ . Entonces :

$$\begin{array}{ll} \frac{\partial f}{\partial x} = yz & \frac{\partial f}{\partial y} = xz \quad \frac{\partial f}{\partial z} = xy \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = 0 & \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = 0 \quad \frac{\partial^2 f}{\partial z^2} = 0 \\ \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = z & \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = z \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial z} = y \\ \frac{\partial^2 f}{\partial z \partial x} = y & \frac{\partial^2 f}{\partial z \partial y} = x \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial z} = x \\ \frac{\partial^3 f}{\partial z \partial y \partial x} = 1 & \frac{\partial^3 f}{\partial z \partial x \partial y} = 1 \quad \frac{\partial^3 f}{\partial y \partial x \partial z} = 1 \\ \frac{\partial^3 f}{\partial y \partial z \partial x} = 1 & \frac{\partial^3 f}{\partial x \partial z \partial y} = 1 \quad \frac{\partial^3 f}{\partial x \partial y \partial z} = 1 \end{array}$$

Note que las derivadas parciales cruzadas coinciden.

### 3.1. Igualdad de la derivadas parciales cruzadas.

**Teorema 4.** Si  $f(x, y)$  es de clase  $c^2$ , entonces las derivadas parciales cruzadas son iguales, esto es :

$$\boxed{\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}}$$

↪ Este teorema también es valido para funciones de  $n > 2$  variables.

**Ejemplo 5.** Sea  $f(x, y) = e^x y^2$ ,  $x = g(s, t)$  y  $y = h(s, t)$  con  $g, h \in C^2$ . Sea  $k(s, t) = f(g(s, t), h(s, t))$ .

Calcule  $k_{st}$  y  $k_{ts}$ ?

Solución:

$$\frac{\partial k}{\partial s} = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial g}{\partial s} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial s} \text{ por lo que:}$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 k}{\partial t \partial s} &= \left[ \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial f}{\partial x} \right) \frac{\partial g}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{\partial f}{\partial x} \right) \frac{\partial h}{\partial t} \right] \frac{\partial g}{\partial s} + \frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial^2 g}{\partial t \partial s} \\ &\quad + \left[ \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial f}{\partial y} \right) \frac{\partial g}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{\partial f}{\partial y} \right) \frac{\partial h}{\partial t} \right] \frac{\partial h}{\partial s} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial^2 h}{\partial t \partial s} \\ &= [e^x y^2 g_t + 2ye^x h_t] g_s + e^x y^2 g_{st} + [2ye^x g_t + 2e^x h_t] h_s + 2ye^x h_{st}. \quad (1) \end{aligned}$$

De igual manera calculamos  $\frac{\partial^2 k}{\partial t \partial s}$ .

Utilizando el teorema 4 nos damos cuenta que:  $k_{ts} = k_{st}$

*Demostración :* (Teorema 4) Si  $y_0$  y  $\Delta y$  son fijos, definimos  $g(x) = f(x, y_0 + \Delta y) - f(x, y_0)$  si ahora consideramos la expresión  $S(\Delta x, \Delta y) = g(x_0 + \Delta x) - g(x_0)$  y utilizamos el teorema del valor medio obtenemos que:  $S(\Delta x, \Delta y) = g'(\tilde{x}) \Delta x$ ,  $\tilde{x} \in (x_0, x_0 + \Delta x) \Rightarrow S(\Delta x, \Delta y) = \left[ \frac{\partial f}{\partial x}(\tilde{x}, y_0 + \Delta y) - \frac{\partial f}{\partial x}(\tilde{x}, y_0) \right] \Delta x = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(\tilde{x}, \tilde{y}) \Delta x \Delta y$ , con  $\tilde{y} \in (y_0, y_0 + \Delta y)$ .

Como  $\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}$  es continua entonces,

$$\lim_{(\Delta x, \Delta y) \rightarrow (0,0) \text{ o } (\tilde{x}, \tilde{y}) \rightarrow (0,0)} \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(\tilde{x}, \tilde{y}) = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x_0, y_0)$$

Como  $S(\Delta x, \Delta y) = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(\tilde{x}, \tilde{y}) \Delta x \Delta y = S(\Delta y, \Delta x)$  entonces,  $\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}$  □